5. Differentialrechnung

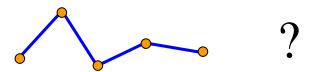
5.1. Wozu Informatikerinnen Differentialrechnung brauchen

- In vielen technischen Problemen interessiert man sich für die momentane Steigung (= Änderungsgeschwindigkeit) von Funktionen (Bsp. Weg > Geschwindigkeit > Beschleunigung). Der Differentialquotient liefert die genaue Berechnung.
- In der Computergraphik möchte man oft durch vorgegebene Punkte eine möglichst "glatte" Kurve zeichnen. Die Differentialrechnung gibt uns die mathematischen Mittel, um genau zu beschreiben, was "glatt" heißt.
- Bei der **Optimierung** reeller Funktionen sucht man Stellen mit Steigung 0 (lokale Extrema, f'(x)=0) >> **Extremwertaufgaben**.
- Um sin(x), e^x, ln(x) numerisch auf dem Rechner zu bestimmen, braucht man den **Satz von Taylor**. Um funktionale Zusammenhänge zu vereinfachen ebenfalls.
- Die Differentialrechnung ist die Grundlage für Differentialgleichungen (DGLs) >>
 DGLs (s. Mathe 2) braucht man, wenn man dynamische Systeme auf dem Rechner
 simulieren will (z.B. Ökosysteme, Wirtschaftssysteme oder Flugzeugsimulatoren)
- Mittels Ableitungen können wir entscheiden, ob Fixpunktiteration konvergiert. Wir können also den Erfolg numerischer Berechnungen sicherstellen

5.2. Differenzierbarkeit, Ableitung, Differential

Die Differentialrechnung wurde Ende des 17. Jahrhunderts fast gleichzeitig von Newton und Leibniz entwickelt. Sie bildet zusammen mit der Integralrechnung die Grundlage der rapiden technischen Entwicklung im 19. und 20. Jahrhundert.

<u>Motivation</u>: Wir möchten eine Menge von Punkten durch eine möglichst "schöne" Kurve verbinden.



Aktivierung: Wie erklären wir dem Computer, was "schön" bedeutet?

In Vorlesung wird Begriff der Steigung einer Funktion an der Stelle x₀ entwickelt

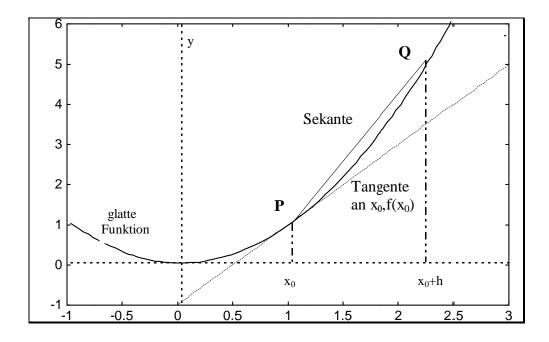
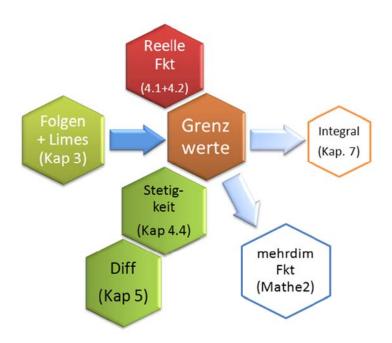


Abbildung 5-1: Tangente an den Punkt P einer "glatten" Funktion

Maple-Animation in function-plots.mws zeigen!



Def D 5-1: Differenzierbarkeit einer Funktion und Ableitung

Sei $f:D\to R$, mit $y=f(x),\ x_0\in D$ und f in einer Umgebung von x_0 definiert. f heißt differenzierbar in x_0 , wenn der Grenzwert

$$\lim_{h \to 0} \frac{f(x_0 + h) - f(x_0)}{h}$$

existiert. Dieser Grenzwert heißt <u>Ableitung der Funktion f an der Stelle x_0 </u> oder **Differential-quotient** von f an der Stelle x_0 .

Schreibweise:
$$y'(x_0) = f'(x_0) = \lim_{h \to 0} \frac{f(x_0 + h) - f(x_0)}{h}$$

Sei $D_{f'} = \{x; x \in D \text{ und } f'(x) \text{ existiert}\}$, dann heißt die Funktion

 $f':D_{f'}\to \mathbf{R}$, mit y=f'(x) die Ableitungsfunktion von f oder kurz <u>Ableitung von f.</u>

Bemerkungen:

- a) Das Berechnen der Ableitung nennt man Differenzieren.
- b) Die Betrachtung des Grenzwertes mit $h \rightarrow 0$ ist vollkommen identisch mit der Betrachtung des Grenzwertprozesses $x_0+h=x \rightarrow x_0$. Der Quotient

$$\frac{f(x_0+h)-f(x_0)}{(x_0+h)-x_0} \ \text{bzw.} \ \frac{f(x)-f(x_0)}{x-x_0} \ \text{wird} \ \underline{\frac{\text{Differenzenquotient}}{\text{Differenzenquotient}}} \ \text{genannt. Von ihm}$$
 rührt eine weitere Schreibweise der Ableitung her:

$$f'(x_0) = \frac{df}{dx}(x_0)$$

Die Größe $df = f'(x_0) \cdot dx$ heißt <u>Differential</u> von f an der Stelle x_0 zur Verschiebung dx.



<u>Beispiel 1):</u> Bestimmen Sie die Ableitung von $f : \mathbf{R} \to \mathbf{R}$, mit $f(x) = x^2$ in x_0 , indem Sie den Limes aus der Definition ausrechnen!

Können Sie das auch für das allgemeine Polynom $f(x) = x^n \ (n \in \mathbb{N})$? Lösung in Vorlesung oder [Stingl, 7. Aufl., S. 272]

Seite 61

Beispiel 2): $f: \mathbf{R} \to \mathbf{R}$, mit f(x) = |x| ist in $x_0=0$ nicht differenzierbar! Zum Beweis genügt es f eingeschränkt auf $\mathbb{R}\setminus\{0\}$ zu betrachten. Auf $\mathbb{R}\setminus\{0\}$ ist f nämlich differenzierbar und es gilt

$$f'(x) = \begin{cases} 1, & \text{für } x > 0 \\ -1, & \text{für } x < 0 \end{cases}$$

An der Ableitung erkennt man unmittelbar, daß der linksseitige und rechtsseitige Grenzwert des Differenzenquotienten bei X=0 verschieden sind, nämlich

$$z^{+} = \lim_{x \to 0+} \frac{f(x) - f(0)}{x} = 1$$
 bzw. $z^{-} = \lim_{x \to 0-} \frac{f(x) - f(0)}{x} = -1$.

Nach **Satz S 4-3** existiert aber dann der Grenzwert an der Stelle 0 nicht, und dies bedeutet nach **Def D 5-1**, dass die Funktion bei $X_0=0$ nicht differenzierbar ist.

Anschaulich: f hat an der Stelle $x_0=0$ einen "Knick".

Nicht jede in X₀ stetige Funktion ist also dort auch differenzierbar. Umgekehrt gilt aber:

Satz S 5-1 Aus der Differenzierbarkeit folgt die Stetigkeit.

Beweis [Stingl, 7. Aufl., S. 273]:

Wenn f an der Stelle $x_0 \in D_f$ differenzierbar ist, dann heißt das, dass

$$f'(x_0) = \lim_{x \to x_0} \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0}$$
 existiert. Daraus können wir die Stetigkeit herleiten:

$$\lim_{x \to x_0} (f(x) - f(x_0)) = \lim_{x \to x_0} \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0} (x - x_0)$$

$$= \lim_{x \to x_0} \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0} \lim_{x \to x_0} (x - x_0) = 0$$

Def D 5-2 n-te Ableitung und stetige Differenzierbarkeit

Sei $f:D\to R$, mit $x\mapsto f(x)$, $x_0\in D$ differenzierbar in x_0 , und es sei die Ableitung f 'ebenfalls differenzierbar, dann ist zweite Ableitung von f, nämlich f '', definiert durch die Ableitung der Funktion f '.

Schreibweise:
$$f''(x) = (f'(x))' = \frac{d^2f(x)}{dx^2}$$

Entsprechen werden die 3., 4. Ableitung usw. definiert. Wir formulieren allgemein die \mathbf{n} -te Ableitung von \mathbf{f} mit $\mathbf{n} \in \mathbf{N}$

$$f^{(n)}(x) = (f^{(n-1)}(x))' = \frac{d^n f(x)}{dx^n}$$

f heißt **n-mal stetig differenzierbar**, falls f n-mal differenzierbar und $f^{(n)}$ stetig ist.

5.3. Ableitungsregeln

Satz S 5-2 Summenregel

Sind die Funktionen U,V differenzierbar, so auch (U+V) mit (U+V)'=U'+V'

Satz S 5-3 Faktorregel

Ist U differenzierbar, so auch CU mit $C \in \mathbb{R}$ mit

(c u)' = c u'

Satz S 5-4 Produktregel

Sind die Funktionen u, v differenzierbar, so auch (uv) mit (uv)' = u'v + uv'

Satz S 5-5 Quotientenregel

Sind u,v differenzierbar und ist $v(x) \neq 0$, so auch (u/v) mit $\left(\frac{u}{v}\right) = \frac{u'v - uv'}{v^2}$

$$u'(x) = 2x, v'(x) = 1$$
.

Damit folgt nach der Quotientenregel

$$f'(x) = \frac{u'(x)v(x) - u(x)v'(x)}{v^2(x)} = \frac{2x(x+1) - x^2}{(x+1)^2} = \frac{x^2 + 2x}{(x+1)^2}$$

Prof. Dr. Wolfgang Konen Mathematik 1, WS2011 14.11.2011

Satz S 5-6 Kettenregel

Seien $f\colon D_f\to W_f,\ g\colon D_g\to W_g$. Sei f differenzierbar in $x\in D_f$ und $u=f(x)\in D_g$. Weiterhin sei g differenzierbar an der Stelle $g\circ f$ differenzierbar an der Stelle $g\circ f$ differenzierbar an der Stelle $g\circ f$, und es gilt

$$(g \circ f) ' (x) = g'(u)|_{u=f(x)} f'(x)$$

= $g'(f(x)) f'(x)$

Man nennt g' die <u>äußere Ableitung</u>, f' die <u>innere Ableitung</u> von g°f.

<u>MERKREGEL</u>: "äußere Ableitung mal innere Ableitung". Man spricht auch von "Nachdifferenzieren": Nachdem man g an der Stelle u=f(x) abgeleitet hat, muss man f noch an der Stelle x "nachdifferenzieren".

Zur Verkettung von Funktionen vergleiche man Satz S 4-1.

g'(f(x)) ist eine mathematisch etwas laxe Schreibweise für $g'(u)|_{u=f(x)}$. Man muss im Kopf behalten, dass bei g'() die Ableitung nach u, nicht nach x, gemeint ist.

Beispiel: h: R\{-1}
$$\rightarrow$$
 R, h(x) = $\left(\frac{x^2}{x+1}\right)^2$

Definiere f wie im letzten Beipiel $f(x) = \frac{x^2}{x+1} = u$ und $g(u) = u^2$. Dann ist $h = g \circ f$. Damit folgt nach der Kettenregel und g'(u) = 2u:

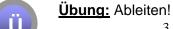
$$h'(x) = g'(f(x)) \cdot f'(x) = 2\underbrace{\left(\frac{x^2}{x+1}\right)}_{g'(f)} \cdot \underbrace{\frac{x^2 + 2x}{(x+1)^2}}_{f'}$$

Übersicht zu Ableitungen bekannter Funktionen

Funktion	Ableitung	Inverse Funktion	Ableitung
x ^a , i.a. x>0	ax ^{a-1}	$\sqrt[a]{x}$, $a \in \mathbb{N}$, i.a. $x>0$	$\frac{1}{a\sqrt[3]{x^{a-1}}}$
sin x	cos x	arcsin x, x <1	$\frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$
cos x	-sin x	arccos x, x <1	$-\frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$
sinh x	cosh x	arsinh x	$\frac{1}{\sqrt{1+x^2}}$
cosh x	sinh x	arcosh x, x≥1	$\frac{1}{\sqrt{x^2 - 1}}$
tan x, $x \neq \frac{\pi}{2} + n\pi$	$\frac{1}{\cos^2 x} = 1 + \tan^2 x$	arctan x	$\frac{1}{1+x^2}$
cot x, x≠nπ	$-\frac{1}{\sin^2 x}$	arccot x	$-\frac{1}{1+x^2}$
e ^x	e ^x	lnx, x>0	$\frac{1}{x}$
a ^x , a>0, a≠1	a ^x In a	log _a x, x>0	$\frac{1}{x \ln a}$
MICHTIC: Die e Funkti	on int die niewige Fueltie		n Ablaitua e ist

WICHTIG: Die e-Funktion ist die einzige Funktion, die gleich ihrer eigenen Ableitung ist.

Einige Formeln werden als Beispiel in Vorlesung vorgerechnet.



(a)
$$f(x) = \frac{x^3}{(x+1)^2}$$

(b)
$$g(x) = \exp(\sin(x^2))$$

Satz S 5-7 Ableitung der Umkehrfunktion

Sei $f: D_f \to W_f$ differenzierbar in $x \in D_f$ und sei $f'(x) \neq 0$. Dann gilt für alle x im Definitionsbereich der Umkehrfunktion f^{-1} :

$$(f^{-1})'(x) = \frac{1}{f'(f^{-1}(x))}$$

Der Beweis ist eine einfache Folgerung aus der Kettenregel (s. Vorlesung)

Beispiel: Leiten Sie $(\ln(x))' = 1/x$ (x>0) aus der Formel $(e^x)' = e^x = \exp(x)$ her.

Lösung: $f(x) = e^x$ hat Ableitung $\neq 0$ für alle $x \in \mathbb{R}$ und $f^{-1}(x) = \ln(x)$ ist definiert für alle x > 0. Es gilt also nach **Satz S 5-7** für alle x > 0:

$$(\ln(x))' = \frac{1}{\exp(f^{-1}(x))} = \frac{1}{\exp(\ln(x))} = \frac{1}{x}$$
 q.e.d.



<u>Übung:</u> Leiten Sie ebenso die Formel für arcsin(x) und arctan(x) her.

[Hinweis: trigonometrischen Phytagoras zur Vereinfachung verwenden!]

Ableitung der Betragsfunktion:

Hier zur Sicherheit immer Fallunterscheidung machen! Beispiel:

$$f(x) = \left| \left(x + 1 \right)^3 \right|$$

Fall 1:
$$(x+1)^3 > 0 \Leftrightarrow x > -1$$
:

Dann ist
$$f(x) = (x+1)^3$$
 \Rightarrow $f'(x) = 3(x+1)^2$

Fall 2:
$$(x+1)^3 < 0 \Leftrightarrow x < -1$$
:

Dann ist
$$f(x) = -(x+1)^3$$
 \Rightarrow $f'(x) = -3(x+1)^2$

Zusatzfrage: Ist f'(-1) definiert?



<u>Übung:</u> Berechnen Sie die Ableitung von $g(x) = \left| \frac{1}{x} \right|$. Ist g'(0) definiert?

Satz von Taylor 5.4.

Welches Polynom n. Grades hat in x_0 die gleichen 0., 1., ..., n. Ableitungen wie f(x)?

k	$P_n^{(k)}(x-x_0)$	$P_n^{(k)}(x_0)$	soll gleich sein zu:
0	$a_0 + a_1(x-x_0) + a_2(x-x_0)^2 + + a_n(x-x_0)^n$	a_0	f(x ₀)
1	$+ a_1 + 2a_2(x-x_0) + + na_n(x-x_0)^{n-1}$	a ₁	f'(x ₀)
2	+ 2a ₂ +	2a ₂	$f^{(2)}(x_0)$
n	+ n!a _n	n!a _n	$f^{(n)}(x_0)$

Eine Antwort liefert der Satz von Taylor, der eine enorme praktische Bedeutung hat:

- damit rechnet der Taschenrechner komplizierte Funktionen wie sin(x), ln(x) aus,
- damit können wir uns von komplizierten Funktionen lokale Näherungen als einfaches Polynom machen
- und wir können abschätzen, welchen Fehler wir bei der Näherung maximal machen

Satz S 5-8 Satz von Taylor

Sei $f:[a,b] \to \mathbb{R}$ eine n+1-mal differenzierbare Funktion. x_0 und x seien aus [a,b]. Dann ist

$$P_{n}(x-x_{0}) = f(x_{0}) + f'(x_{0}) \cdot (x-x_{0}) + \frac{f''(x_{0})}{2!} \cdot (x-x_{0})^{2} + \dots + \frac{f^{(n)}(x_{0})}{n!} \cdot (x-x_{0})^{n}$$

ein Polynom vom Grad n in der "Variablen $h = x - x_0$ ". Wir bezeichnen $P_n(h)$ als das <u>Tay-</u> <u>**Ior-Polynom**</u> von f im Punkt X_0 .

Das Taylorpolynom hat in X_0 die gleichen Ableitungen 0. bis n. Ordnung wie f und ist in der Nähe von X₀ eine "gute" Näherung für f. Präziser: Der Fehler kann durch die Restglied-Formel (Satz S 5-9) abgeschätzt werden:

Satz S 5-9 Restglied-Formel

Sei $f:[a,b] \to \mathbb{R}$ eine n+1-mal differenzierbare Funktion und sei $P_n(x-x_0)$ das Taylor- $\text{polynom von } f \text{ in } x_0. \quad x_0 \leq x \leq x_1 \text{ seien aus } [a,b], \text{ mit } x_0 < x. \text{ Sei } C \text{ eine obere Schranke von } f \text{ or } f \text{ o$ $\left|f^{(n+1)}(z)\right|$ im Intervall $I=[x_0,x_1]$ ist. Dann gilt für alle $x\in I$ die Fehlerabschätzung

$$|R_n(x)| = |f(x) - P_n(x - x_0)| \le \frac{C}{(n+1)!} \cdot |x - x_0|^{n+1}$$

(Gilt dagegen $X_1 \le X \le X_0$, so ist das Intervall $[X_1, X_0]$ zu nehmen.)

Bew.: [Stingl, 7. Aufl., S. 308]

BEACHTE:

1. $f(x_0)$, $f'(x_0)$, $f''(x_0)$,..., $f^{(n)}(x_0)$ sind reine Zahlen, keine Funktionen!! © W. Konen ZD1-Mathe1WS11-ext.docx

2. Die Fehlerabschätzung ist wie ein Vertrag mit Lieferanten: Der Lieferant sichert zu, dass die von ihm gelieferten Bauteile an der Stelle x nie eine größere Abweichung vom Idealmaß haben als $R_n(x)$.

<u>Beispiel:</u> Wir möchten den natürlichen Logarithmus für alle $x \in [1,2]$, spzeiell für x=1.5 mit einem Taylor-Polynom der Ordnung n=3 um $x_0=1$ abschätzen.

Wir verwenden den Satz von Taylor mit f=ln, $x_0=1$, $h=x-x_0=0.5$, n=3 und stellen die folgende Tabelle auf

n	f ⁽ⁿ⁾ (x)	f ⁽ⁿ⁾ (1)
0	In(x)	0
1	x ⁻¹	1
2	-x ⁻²	-1
3	+2x ⁻³ -6x ⁻⁴	+2
4	-6x ⁻⁴	

$$P_{3}(x-1) = \ln(1) + f'(1) \cdot (x-1) + \frac{f''(1)}{2!} \cdot (x-1)^{2} + \frac{f'''(1)}{3!} \cdot (x-1)^{3}$$

$$= 0 + (x-1) - \frac{1}{2}(x-1)^{2} + 2 \cdot \frac{1}{6}(x-1)^{3} \implies$$

$$\ln(1.5) \approx P(1.5-1) = \left(\frac{1}{2}\right) - \frac{1}{2}\left(\frac{1}{2}\right)^{2} + \frac{1}{3}\left(\frac{1}{2}\right)^{3} = \frac{10}{24} = 0.41\overline{6}$$

Welcher Fehler steckt maximal in dieser Abschätzung?

Weil $|f^{(4)}(x)|$ im Intervall [1,2] monoton fallend ist, ist der linke Rand eine obere Schranke $C=|f^{(4)}(1)|=6$. Daher lautet die Restgliedabschätzung für $x \in [1,2]$

$$|R_3(x)| = |f(x) - P_n(x-1)| \le \frac{6}{(3+1)!} \cdot |x-1|^{3+1}$$

Speziell für x=1.5:

$$\left| \mathsf{R}_{3}(1.5) \right| \le \frac{6}{(3+1)!} \cdot \left| 1.5 - 1 \right|^{3+1} = \frac{6}{24 \cdot 16} = 0.0156$$

der relative Fehler 0.0156/0.4166 ist also kleiner als 4%.

Probe: Mit dem Taschenrechner überprüft man leicht, dass

$$\left| \ln(1.5) - \frac{10}{24} \right| = 0.01120$$

diese Restgliedabschätzung auch erfüllt.

Die Abschätzung kann (für viele Funktionen) mit höherem n beliebig verbessert werden!



<u>Übung:</u> Bestimmen Sie das Taylorpolynom zu $f(x) = \sin x$ an der Stelle $x_0 = 0$ zum Grade 5. Wie genau ist die Abschätzung für x = 0.3?

Wie Abbildung 5-2 zeigt, wird die Sinus-Funktion durch ein Taylorpolynom vom Grade 7 bereits gut auf dem Intervall $(-\pi, +\pi)$ dargestellt.

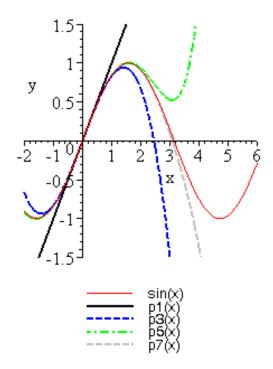


Abbildung 5-2: Approximation der Sinus-Funktion durch seine Taylorpolynome im Punkt x=0.

Anwendungsfall FPGA: Das mit dem Restglied kommt vielen Studierenden meist erstmal "spanisch" vor. Zum besseren Verständnis betrachten wir folgendes Beispiel: Sie wollen auf einem Embedded System (FPGA = Field Programmable Gate Array, Handy o.ä.) eine bestimmte Applikation programmieren, die es erfordert, dass die Funktion f(x) =

 $\cos(x) + \sin^2(2x)$ gerechnet wird. Nun kann Ihr FPGA keine trigonometrischen Berechnungen, die Grundrechenarten kann er aber wohl.

Sie können nun f(x) durch sein Taylorpolynom approximieren. Dem Anwender soll auch bei jeder Eingabe x von der Applikation gesagt werden, wie groß der Fehler ist. Natürlich haben Sie auch keine trigonometrischen Funktionen für die Fehlerbestimmung zur Verfügung, Sie können also nicht $|f(x)-P_n(x)|$ auf dem FPGA rechnen. Hier kommt nun die Rettung in Form des Restgliedes: Mit der Formel

$$\left| \mathsf{R}_{\mathsf{n}}(\mathsf{x}) \right| \leq \frac{\mathsf{C}}{(\mathsf{n}+\mathsf{1})!} \cdot \left| \mathsf{x} - \mathsf{x}_{\mathsf{0}} \right|^{\mathsf{n}+\mathsf{1}}$$

können Sie den Fehler für jedes x abschätzen, ohne eine trigonometrische Berechnung zu brauchen. Dazu müssen Sie nur zum Zeitpunkt der Programmierung, wenn Sie alle trigonometrischen Funktionen zur Hand haben, die Konstante C abschätzen und in Ihre Applikation einbauen.



Übung: Gegeben sei die Funktion

$$f(x) = \cos(x) + \sin^2(x/2)$$

und der Entwicklungspunkt $x_0=0$.

- 1. Bestimmen Sie das Taylorpolynom P₂(x).
- 2. Wie lautet nach **Satz S 5-9** die Restgliedformel für $|R_2(x)|$, die Sie für jedes x auf Ihrem FPGA rechnen können?
- 3. Was gibt die die Restgliedformel für x=0.5 und x=-2 für einen Wert an?
- 4. Wieviel Multiplikationen brauchen Sie auf dem FPGA je x-Wert?

Hinweis 1: Mit der Formel $2\sin(a)\cos(a) = \sin(2a)$ (an richtiger Stelle eingesetzt!) können Sie sich das Ableiten deutlich vereinfachen.

Hinweis 2: Schätzen Sie im Restglied einfach Sinus und Cosinus durch 1 ab (!) Lösung in Vorlesung.

Fazit: Man braucht nur 2 Multiplikationen für $P_2(x-x_0)$ und 3 Multiplikationen für $R_2(x)$!! Das ist eine ganz erhebliche Vereinfachung und macht Ihre Applikation auf dem FPGA erst lauffähig.



<u>Übung:</u> Näherungsformel für "Blutroter Sonnenuntergang am Äquator": Wir hatten in Übungsblatt 3 (Trigonometrische Funktionen) die Formel

$$h = R \bigg(\frac{1}{\cos \alpha} - 1 \bigg) \quad \text{mit} \quad \ \alpha = \omega T$$

 $(\omega=2\pi/1440$ über Dreisatz und T = Zeit in Minuten) für die Höhe des Berges hergeleitet. Typischerweise sind die Winkel α sehr klein. Wie kann man daraus eine einfache Formel für den Zusammenhang Höhe vs. Verlöschzeit herleiten? Leiten Sie die Faustformel her: "Höhe Berg = 57 m mal Verlöschzeit[min] **zum Quadrat**."

5.5. Regeln von de l'Hospital

- ausführlicher in Übung -

Für die Analyse von Kurven haben die Regeln von de l'Hospital eine besondere Bedeutung. Sie stellen ein Hilfsmittel für die Bestimmung von Grenzwerten von Funktionen in "Ausnahmefällen" dar.

Satz S 5-10 Regeln von de l'Hospital

Seien f und $g: U(x_0) \to \mathbf{R}$ auf einer Umgebung von x_0 differenzierbare Funktionen, und es sei $g'(x_0) \neq 0$.

Unter der Voraussetzung $\lim_{x\to x_0} f(x) = \lim_{x\to x_0} g(x) = 0$ ("0/0-Situation", **Regel 1**) oder unter

der Voraussetzung $\lim_{x\to x_0} f(x) = \lim_{x\to x_0} g(x) = \infty$ (" ∞/∞ -Situation", **Regel 2**) gilt:

$$\lim_{x \to x_0} \frac{f(x)}{g(x)} = \lim_{x \to x_0} \frac{f'(x)}{g'(x)}$$

falls der letztgenannte Grenzwert existiert.

Mit $f(x)=\sin x$ und g(x)=x sind die Voraussetzungen der 1. Regel von de l'Hospital erfüllt:

- Differenzierbarkeit von f und g in einer Umgebung von x=0,
- g'(0)=1≠0,
- f(0)=g(0)=0.

Wir betrachten deshalb $\lim_{x\to 0} \frac{\left(\sin(x)\right)'}{\left(x\right)'} = \lim_{x\to 0} \frac{\cos(x)}{1} = 1$. Aus der Existenz dieses

Grenzwertes folgt nunmehr also $\lim_{x\to 0} \frac{\sin(x)}{x} = 1$

Bemerkungen: a) Bleibt der Ausdruck $\lim_{x \to x_0} \frac{f'(x)}{g'(x)}$ unbestimmt, so können die Regeln von de l'Hospital iterativ angewendet werden.



Beispiel: Man berechne den Grenzwert $\lim_{x\to 0} \frac{1-\cos(x)}{x^2}!$

<u>b)</u> Existieren der Grenzwerte $\lim_{x \to x_0} \frac{f'(x)}{g'(x)}$ nur links- oder rechtsseitig, so gelten die Regeln von de l'Hospital ebenfalls links- bzw. rechtsseitig.

Betrachte als Beispiel: $\lim_{x\to 0+} x \ln x!$

Wähle
$$f(x) = \text{In } x$$
 und $g(x) = x^{-1}$. Zeige, daß mit $f'(x) = x^{-1}$ und $g'(x) = -x^{-2}$ der Grenzwert $\lim_{x \to 0+} \frac{f'(x)}{g'(x)} = 0$ existiert. Das bedeutet $\lim_{x \to 0+} \frac{f(x)}{g(x)} = 0$

- $\underline{\text{c)}} \text{ Die Regeln von de l'Hospital gelten auch für } \lim_{x \to \infty} \frac{f(x)}{g(x)} \text{ und } \lim_{x \to -\infty} \frac{f(x)}{g(x)} \text{ } \bullet$
- <u>d)</u> Existiiert aber der letztgenannte Grenzwert in Satz 5-11 <u>nicht</u>, ist also z.B. $\lim_{x \to x_0} \frac{f'(x)}{g'(x)} = \infty$, dann darf mit dem Ergebnis <u>nicht</u> weitergerechnet werden. Beispiel hierzu in den Übungen!

5.6. Eigenschaften differenzierbarer Funktionen

Der große Nutzen der Differentialrechnung liegt darin, dass man den Verlauf von Kurven quantitativ "in den Griff bekommt". Über Ableitungen können wir die Minima und Maxima differenzierbarer Funktionen direkt ausrechnen.

Dies hat vielfältige Anwendungen. Hier eine Extremwertaufgabe als einführendes Beispiel:

Eine Produktionsmaschine kostet K=90.000 in der Anschaffung und verursacht im Jahre t Reparaturkosten $R(t)=100+3t^3$ Wie lange soll man die Maschine halten, um die durchschnittlichen jährlichen Kosten zu minimieren?

Lösung am Ende des Kapitels.

Folgende Eigenschaften von Funktionen können über Ableitungen errechnet werden

- Monotonie u. Krümmungsverhalten
- Extremwerte
- Wendepunkte und Wendetangente
- Asymptoten [s. Stingl04]

5.6.1. Monotonie und Krümmungsverhalten

Satz S 5-11 Monotonie

```
Sei I = [a,b] \subseteq D_f ein Intervall und f\colon D_f \to W_f eine differenzierbare Funktion. Es gilt: f'(x) \ge 0 (bzw. \le 0) für alle x \in I \Leftrightarrow f ist monoton wachsend (bzw. fallend) in I. f'(x) > 0 (bzw. < 0) für alle x \in I \Rightarrow f ist streng monoton wachsend (bzw. fallend) in I.
```

Beachte: Bei "streng monoton" gilt nur das " \Rightarrow " –Zeichen. Die strenge Monotonie gilt auch, wenn "f'(x)>0 in I bis auf endlich viele $x \in I$ " (denn z.B. $f(x)=x^3$ ist streng monoton wachsend, obwohl f'(0)=0, aber eben nur an dieser einen Stelle)

Satz S 5-12 Krümmungsverhalten (konvex/konkav)

```
Sei I = [a,b] \subseteq D_f ein Intervall und f \colon D_f \to W_f eine differenzierbare Funktion. Sei s(x_1,x_2) die Sekante, die x_1,x_2 verbindet. Es gilt:
```

```
f ist konkav auf I \Leftrightarrow für alle X_1, X_2 \in I verläuft S(X_1, X_2) unterhalb des Funktionsgraph f ist konvex auf I \Leftrightarrow für alle X_1, X_2 \in I verläuft S(X_1, X_2) oberhalb des Funktionsgraph Das Krümmungsverhalten ergibt sich aus der 2. Ableitung:
```

```
f ist konkav auf I \Leftrightarrow f''(x) \le 0 für alle x \in I f ist konvex auf I \Leftrightarrow f''(x) \ge 0 für alle x \in I
```

5.6.2. Extremwerte

Def D 5-3 Extremwerte von Funktionen

f besitzt an der Stelle x_0 ein <u>relatives Maximum</u>, falls in einer Umgebung $U(x_0)$ von x_0 gilt $f(x_0) > f(x)$ für alle $x \in U(x_0)$

f besitzt an der Stelle x_0 ein <u>relatives Minimum</u>, falls in einer Umgebung $U(x_0)$ von x_0 gilt $f(x_0) < f(x)$ für alle $x \in U(x_0)$

Satz S 5-13 Notwendige Bedingung für Extremwerte differenzierbarer Funktionen

Sei f differenzierbar und f besitze in x_0 einen relativen Extremwert (Minimum oder Maximum), dann folgt $f'(x_0) = 0$.

Satz S 5-14 <u>Hinreichende</u> Bedingung für Extremwerte differenzierbarer Funktionen

Eine Funktion f sei 2-mal differenzierbar und es gelte $f'(x_0) = 0$.

Dann folgt aus $f''(x_0) < 0$: f hat in x_0 ein Maximum,

aus $f''(x_0) > 0$: f hat in x_0 ein Minimum.

Beispiel: $f(x) = x^3 - 3 x^2$.

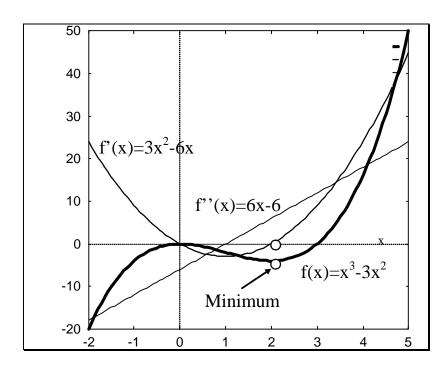


Abbildung 5-3: $f(x) = x^3 - 3 x^2 mit 1$. und 2. Ableitung

 $f(x) = x^3 - 3 x^2$ ist eine zumindest 2-mal stetig differenzierbare Funktion: $f'(x) = 3 x^2 - 6 x$ f''(x) = 6 x - 6.

Wir prüfen zunächst die notwendige Bedingung für Extrema: $f'(x_0)=0$. Hier also

$$3x_0^2 - 6x_0 = 0$$

Die Nullstellen von f 'lauten: $x_{0,1}=0$ bzw. $x_{0,2}=2$. Für diese beiden Nullstellen von f 'prüfen wir jetzt das hinreichende Kriterium f ''(x_0) < 0 bzw. f ''(x_0) > 0. Es gilt

$$f''(x_{0,1}) = 6 x_{0,1} - 6 = -6 < 0$$

$$f''(x_{0,2}) = 6 x_{0,2} - 6 = +6 > 0$$

Aus **Satz S 5-14** folgt $X_{0,1}$ ist ein Maximum und $X_{0,2}$ ist ein Minimum von f (siehe auch Abbildung). \blacklozenge

<u>Bemerkung:</u> In 95% aller Fälle reichen **Satz S 5-13** und **Satz S 5-14**. ABER: Es gibt Fälle, in denen die beiden Kriterien zu keiner Entscheidung über Minimum bzw Maximum führen.

-- wenn Zeit knapp, dann diesen Teil im Selbststudium --

Beispiel 1: $f(x) = x^3$. Hier ist das notwendige Kriterium bei $x_0 = 0$ erfüllt, das hinreichende nicht. $x_0 = 0$ ist auch kein Extremwert, sondern eine sogenannte Wendestelle.

Beispiel 2: $f(x) = x^4$. Hier ist das notwendige Kriterium bei $x_0 = 0$ erfüllt, das hinreichende nicht. Trotzdem ist $x_0 = 0$ ist ein Extremwert, und zwar ein Minimum (s. Abb. 5.4)

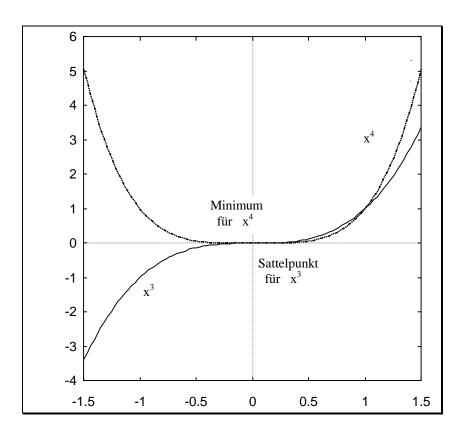


Abbildung 5-4: Veranschaulichung von x^3 mit Sattelpunkt bei x = 0 und x^4 mit Minimum bei x = 0

Wir führen deshalb ein allgemeineres hinreichendes Kriterium ein:

Satz S 5-15 Notwendige und hinreichende Bedingung für Extremwerte, bzw. Sattelpunkte differenzierbarer Funktionen

Sei f n-mal differenzierbar mit $n \ge 2$, und es gelte f ' $(x_0) = \dots = f^{(n-1)}(x_0) = 0$ und f $(x_0) \ne 0$. Dann gilt:

a) Ist N gerade, so hat f in X₀ ein Extremum, und zwar falls

 $f^{(n)}(x_0)<0 \ \ \text{:} \ f \ \ \text{hat in} \ \ x_0 \ \text{ein Maximum},$

 $f^{(n)}(x_0)>0\quad :f\quad \text{hat in }x_0\text{ ein Minimum}.$

b) Ist N $\underline{\text{ungerade}}$, so hat f in x_0 kein Extremum, sondern einen sogenannten $\underline{\text{Sattelpunkt}}$.

5.6.3. Wendepunkte

Def D 5-4 Wendepunkt

Sei f n-mal differenzierbar mit n>2, und es gelte f " $(x_0)=...=f^{(n-1)}(x_0)=0$ und f $^{(n)}(x_0)\neq 0$, und n sei eine <u>ungerade</u> Zahl, so hat f in x_0 einen sogenannten <u>Wendepunkt</u>.

Häufigster Fall n=3: $f''(x_0) = 0$ und $f^{(3)}(x_0) \neq 0$

Ein **Sattelpunkt** ist ein Spezialfall eines Wendepunktes mit horizontaler Steigung, das heißt mit $f'(x_0) = 0$.

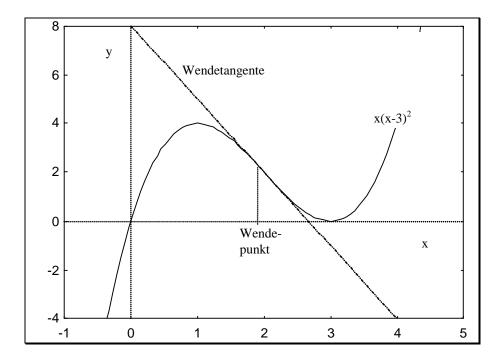
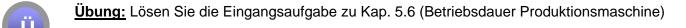


Abbildung 5-5: Wendepunkt x = 2 und Wendetangente an die Funktion $x(x-3)^2$ Die Wendetangente im Wendepunkt x_0 ergibt sich aus der Steigung und Funktionswert im Wendepunkt

$$w(x) = f'(x_0)(x-x_0) + f(x_0)$$





Weitere Extremwertaufgaben in Übungen!

5.7. Fazit

5.7.1. Kurvendiskussion

Wir stellen nun die Kriterien zusammen, nach denen eine umfassende Kurvendiskussion durchgeführt werden kann:

Def D 5-5 Kurvendiskussion

In einer Kurvendiskussion sind folgende Merkmale einer (differenzierbaren) Funktion zu untersuchen:

- 1. Definitionsbereich bzw. Definitionslücken
- 2. Wertebereich
- 3. Symmetrie
- 4. Periodizität
- 5. Nullstellen und Pole
- 6. Grenzwerte bei Annäherung an Definitionslücken
- 7. Verhalten der Funktion für $X \to \pm \infty$ (Grenzwerte, Asymptoten)
- 8. Extremstellen (Hoch- und Tiefpunkte)
- 9. Wendepunkte (mit Wendetangente, Spezialfall: Sattelpunkt)
- 10. Graph der Funktion zeichnen
- 11. Monotoniebereiche

Zweckmäßigerweise geht man in der gezeigten Reihenfolge vor, mit einer Ausnahme:

 bei komplizierten Funktionen läßt sich der Wertebereich u.U. erst ganz am Schluss angeben, wenn man alle Extremstellen und Monotoniebereiche überblickt und den Graphen gezeichnet hat;

In einer **verkürzten Kurvendiskussion** können die Punkte Wertebereich, Symmetrie, Periodizität, Grenzwerte an den Def.lücken, Asymptoten, Wendetangente, Sattelpunkt und Monotoniebereiche entfallen. Es verbleiben also:

Def D 5-6 verkürzte Kurvendiskussion

- 1. Definitionsbereich bzw. Definitionslücken
- 2. Nullstellen und Pole
- 3. Grenzwerte der Funktion für $X \to \pm \infty$
- 4. Extremstellen (Hoch- und Tiefpunkte)
- 5. Wendepunkte
- 6. Graph der Funktion zeichnen

5.7.2. Wichtige Ergebnisse dieses Kapitels

- Ableitung = Steigung einer Funktion
- Lösung von **Extremwertaufgaben**: notwendige Bedingung für Minimum: f'(x)=0, hinreichende Bedingung: erste nichtverschwindende Ableitung $f^{(n)}(x) > 0$ **UND n gerade**.
- Satz von **Taylor**: approximiert komplizierte Funktion (z.B. $e^{x\cos x}\sin x$) durch einfaches Polynom $\sum_i a_i (x-x_0)^i$. Nutzen: (a) numerische Approximation; (b) einfachere Formeln für symbolisches Rechnen; (c) Integration von analytisch nichtintegrierbaren Funktionen (s. nächstes Kapitel).