

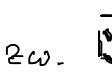
# Mathe M.12.13

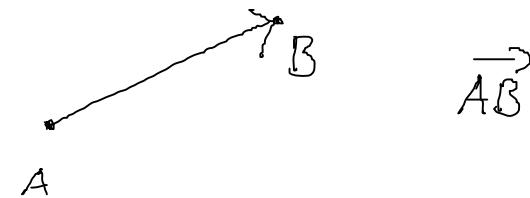
## Vektorrechnung

Skalare : Maßzahlen mit Einheit

Vektor : Strecke  $\vec{s}$ , Geschwindigkeit  $\vec{v}$   
Kraft  $\vec{F}$

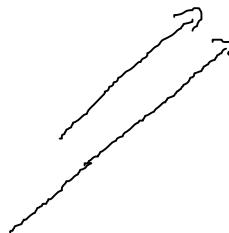
Def. Vektor : Größe, durch Maßzahl und Richtung  
eindeutig beschreibbar

Darstellung :  $\vec{a}, \vec{b}, \dots$    bzw.   $, \dots$



$$\text{y} \uparrow \\ \text{y}_1 \\ \text{x} \rightarrow \\ \text{x}_1 \quad x \\ \text{d} \\ (x_1, y_1) = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \vec{x}$$

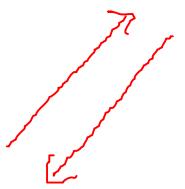
$$|\vec{x}| = \sqrt{x_1^2 + y_1^2}$$



parallele Vektoren



antiparallele Vektoren



$$\vec{a} = -\vec{a}$$

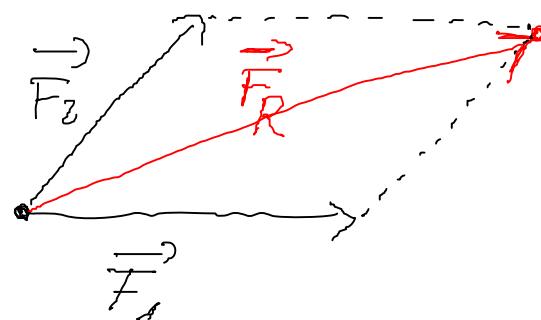
T

inverse Vektor zu  $\vec{a}$

Rechenoperationen

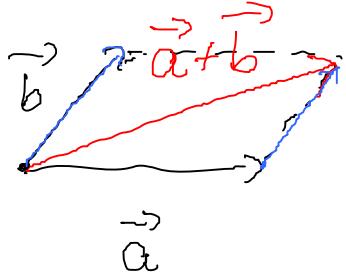
Addition

Bsp. Physik



Kräfteparallelogramm

Def:

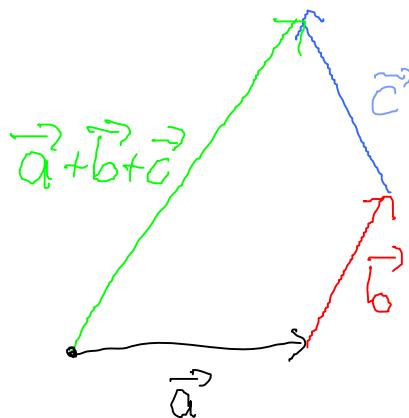


Summenvektor  $\vec{a} + \vec{b}$

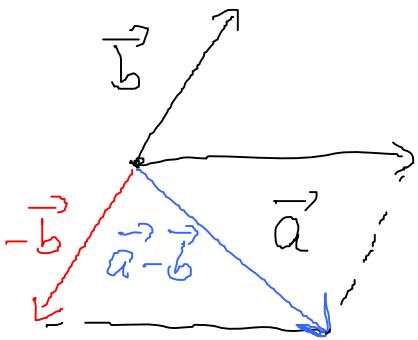
$$\vec{a} + \vec{b} = \vec{b} + \vec{a} \quad \text{Kommutativ}$$

$$\vec{a} + (\vec{b} + \vec{c}) = (\vec{a} + \vec{b}) + \vec{c} \quad \text{Assoziativ}$$

Vektorpolygon:

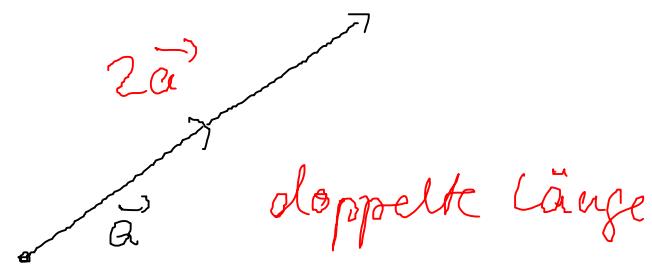


$$\vec{a} - \vec{b}$$



Multiplikation mit einem Skalar

$$\vec{b} = 2 \vec{a}$$

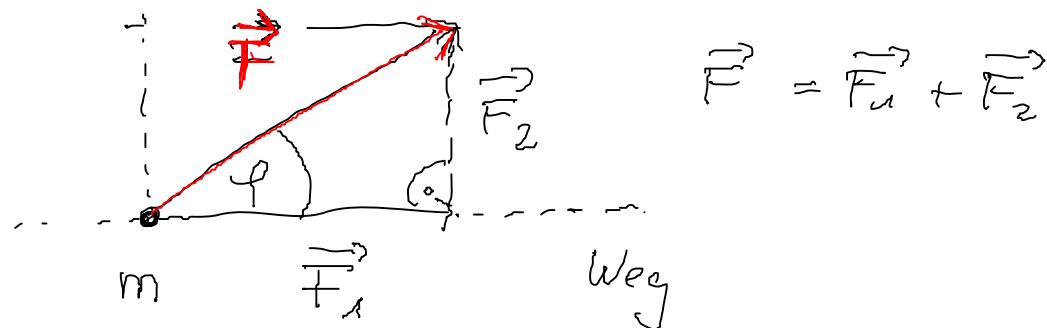


Allg.:  $\vec{b} = \lambda \vec{a}$        $|\vec{b}| = |\lambda \vec{a}| = |\lambda| \cdot |\vec{a}|$

$\lambda \in \mathbb{R}$

Weitere "Multiplikation": Skalarprodukt

Herkunft (aus Physik):



$$W = |\vec{F}_1| \cdot |\vec{s}|$$

$$\cos \varphi = \frac{|\vec{F}_1|}{|\vec{F}|} \quad (\Leftrightarrow) \quad |\vec{F}_1| = |\vec{F}| \cdot \cos \varphi$$

$$W = |\vec{F}| \cdot |\vec{s}| \cdot \cos \varphi$$

Def:  $\vec{a}, \vec{b}$  Vektoren  $\varphi = \angle \vec{a}, \vec{b}$   
 $0 \leq \varphi \leq \pi$

Achtung  
 $2\pi = 360^\circ$   
 $\pi = 180^\circ$

$$c = |\vec{a}| \cdot |\vec{b}| \cdot \cos \varphi$$

Skalarprodukt  $\vec{a} \cdot \vec{b}$

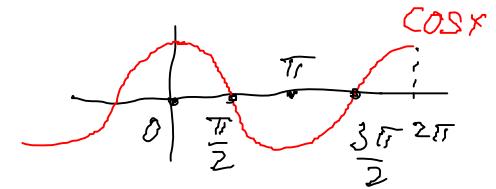
Achtung: Das Ergebnis ist kein Vektor,  
sondern ein Skalar

Da  $|\vec{a}|, |\vec{b}| \geq 0$ , damit für  $0 \leq \varphi \leq \frac{\pi}{2}$  ist  $\vec{a} \cdot \vec{b} \geq 0$

$$\frac{\pi}{2} \leq \varphi \leq \pi \text{ ist } \vec{a} \cdot \vec{b} \leq 0$$

Falls  $\vec{a} = \vec{0}$  (Nullvektor), dann  $\vec{a} \cdot \vec{b} = 0$   
oder  $\vec{b} = \vec{0}$

Eigenschaften:



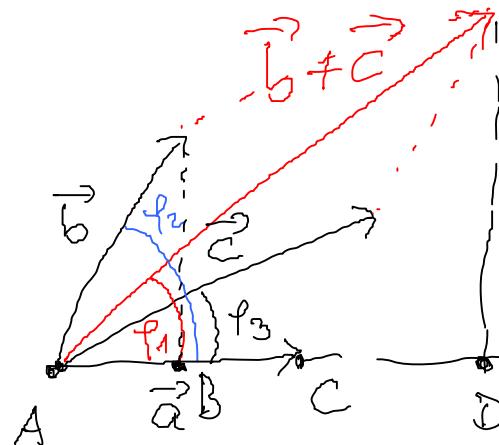
$$\vec{a} \cdot \vec{a} = |\vec{a}|^2 \quad \text{falls } \vec{a} \neq \vec{0}, \text{ da } \cos 0^\circ = 1$$

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = \vec{b} \cdot \vec{a}$$

$$(\lambda \vec{a}) \cdot \vec{b} = \lambda (\vec{a} \cdot \vec{b})$$

$$\vec{a} (\vec{b} + \vec{c}) = \vec{a} \cdot \vec{b} + \vec{a} \cdot \vec{c} \quad \text{Distributivgesetz}$$

Beweis



$$|\overrightarrow{AB}| = |\vec{b}| \cdot \cos \varphi_2$$

$$|\overrightarrow{AC}| = |\vec{c}| \cdot \cos \varphi_3$$

... etc.

durch Zurückführen auf Betragsabschreibe  
und damit auf das Rechnen in  $\mathbb{R}$

Frage: Welchen Winkel schließen  $\vec{a}$  und  $\vec{b}$  ein,  
wenn  $\vec{a} \cdot \vec{b} = 0$  ?

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = 0 \Leftrightarrow |\vec{a}| \cdot |\vec{b}| \cdot \cos(\varphi_{\vec{a}, \vec{b}}) = 0$$

$$\Leftrightarrow \cos(\varphi_{\vec{a}, \vec{b}}) = 0$$

$$\Leftrightarrow \vec{a} \perp \vec{b}$$

$$\text{d.h. } \varphi_{\vec{a}, \vec{b}} = 90^\circ = \frac{\pi}{2}$$

Achtung: Das Assoziativgesetz gilt nicht!

$$(\vec{a} \cdot \vec{b}) \cdot \vec{c} \neq \vec{a} \cdot (\vec{b} \cdot \vec{c})$$

3p:  $\vec{a} \cdot \vec{a} = 16$

$\vec{b} \cdot \vec{b} = 25$       gesucht  $\vec{a} \cdot (\vec{b} \cdot \vec{c}) = ?$

$\vec{a} \cdot \vec{b} = 15$

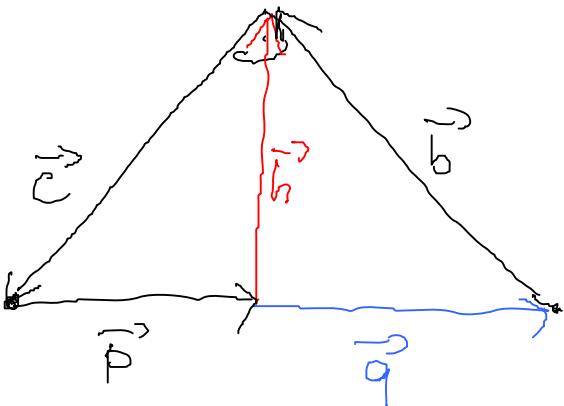
$|\vec{a}| = 4$      $|\vec{b}| = 5$

$$15 = 4 \cdot 5 \cdot \cos \varphi$$

$$\Leftrightarrow \cos \varphi = \frac{15}{20} = \frac{3}{4} \Rightarrow \varphi = \cos^{-1}\left(\frac{3}{4}\right)$$

$$\Rightarrow \varphi = 41,4^\circ$$

3p Höhensatz im rechtwinkligen Dreieck



$$h^2 = p \cdot q$$

Beweis:  $\vec{p} + \vec{h} + \vec{c} = \vec{0} \Rightarrow \vec{c} = -\vec{p} - \vec{h}$

$$\vec{q} + \vec{b} - \vec{h} = \vec{0} \Rightarrow \vec{b} = \vec{h} - \vec{q}$$

$$\vec{b} \cdot \vec{c} = 0 \Leftrightarrow (\vec{h} - \vec{q}) (-\vec{p} - \vec{h}) = 0$$

$$\Leftrightarrow \underbrace{-\vec{h} \cdot \vec{p}}_{=0} - \vec{h} \cdot \vec{h} + \vec{q} \cdot \vec{p} + \underbrace{\vec{q} \cdot \vec{h}}_{=0} = 0$$

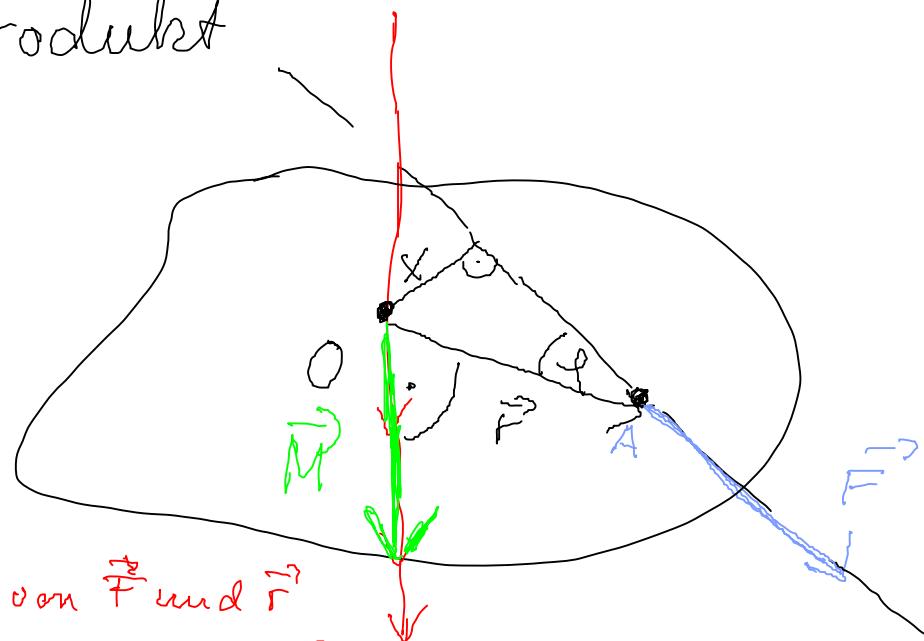
$$\Leftrightarrow -\vec{h} \cdot \vec{h} = -\vec{p} \cdot \vec{q}$$

$$\Leftrightarrow \vec{h}^2 = \vec{p} \cdot \vec{q}$$

$$\Leftrightarrow |\vec{h}| \cdot |\vec{h}| \cdot \cos 0^\circ = |\vec{p}| \cdot |\vec{q}| \cdot \cos 0^\circ$$

$$\Rightarrow h^2 = p \cdot q \quad \text{q.e.d.}$$

Vektorprodukt



Richtung der Achse  
senkrecht zu der von  $\vec{F}$  und  $\vec{r}$   
aufgespannten Ebene ( $\rightarrow$  Spurfer)

$$r = \text{OA}$$

A ein Punkt auf der Wertkennzähne  
Von  $\mathbb{Z}$

$x$  : Abstand Drehachse zur Kraftwirkung  
= Hebelarm

$$x = (\vec{r} \cdot \sin \varphi)$$

$$M = (\vec{F}) \cdot x \quad \text{Drehmoment}$$

$$|\vec{M}| = |\vec{F}|l \cdot |\vec{r}| \cdot \sin \varphi$$

Dej.

$\vec{a}$ ,  $\vec{b}$  Vektoren

$$\varphi = \varphi \vec{a}, \vec{b}$$

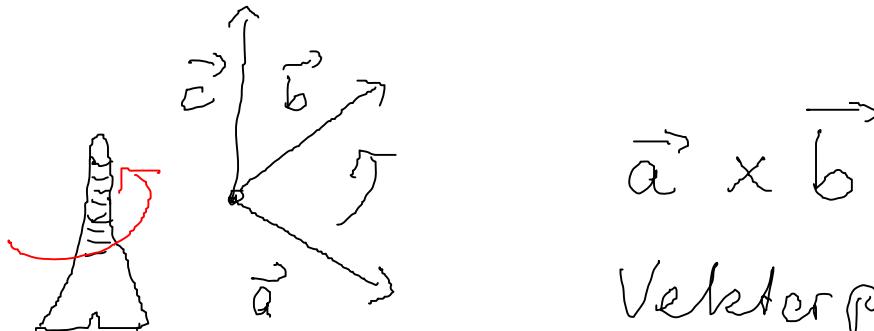
Vektorprodukt ist ein Vektor  $\vec{c}$  mit

forgenden Eigenschaften

$$1) |\vec{c}| = |\vec{a}|(|\vec{b}| \cdot \sin \varphi)$$

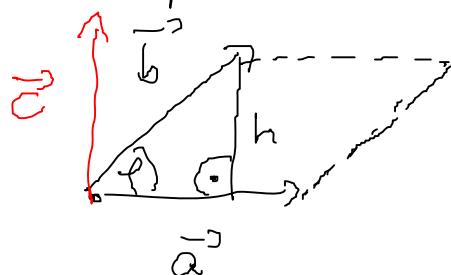
2)  $\vec{c} \perp$  auf  $\vec{a}$  und  $\perp$  auf  $\vec{b}$

3)  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$  bilden ein "Rechtssystem"



Vektorprodukt  
Kreuzprodukt

Geometrische Interpretation



$$\frac{h}{|\vec{b}|} = \sin \varphi$$

$$\Rightarrow h = |\vec{b}| \cdot \sin \varphi$$

Flächeninhalt Parallelogramm:  $|\vec{a}| \cdot h = |\vec{a}| \cdot |\vec{b}| \cdot \sin \varphi$   
 $= |\vec{c}|$

Eigenschaften : nicht kommutativ

aber:  $(\vec{a} \times \vec{b}) = -(\vec{b} \times \vec{a})$

nicht assoziativ

$$\vec{a} \times (\vec{b} \times \vec{c}) \neq (\vec{a} \times \vec{b}) \times \vec{c}$$

distributiv

$$\vec{a} \times (\vec{b} + \vec{c}) = \vec{a} \times \vec{b} + \vec{a} \times \vec{c}$$

$$\lambda (\vec{a} \times \vec{b}) = \lambda \vec{a} \times \vec{b} = \vec{a} \times \lambda \vec{b}$$

$$\vec{a} \times \vec{b} = 0 \Leftrightarrow \vec{a} = \vec{0} \text{ oder } \vec{b} = 0$$

$$\text{oder } \vec{a} \parallel \vec{b} \text{ oder } \vec{a} \perp \vec{b}$$

$$\text{ÜA} : |\vec{a} \times \vec{b}| = \vec{a} \cdot \vec{b}$$

$$\vec{a}, \vec{b} \neq \vec{0}$$



Welchen Winkel schließen  $\vec{a}$  und  $\vec{b}$  ein?

Vektorrechnung unter Verwendung eines  
Koordinatensystems

$$\text{Bp: } \vec{b} = \frac{2}{3} \vec{a} \Leftrightarrow 3\vec{b} - 2\vec{a} = \vec{0}$$

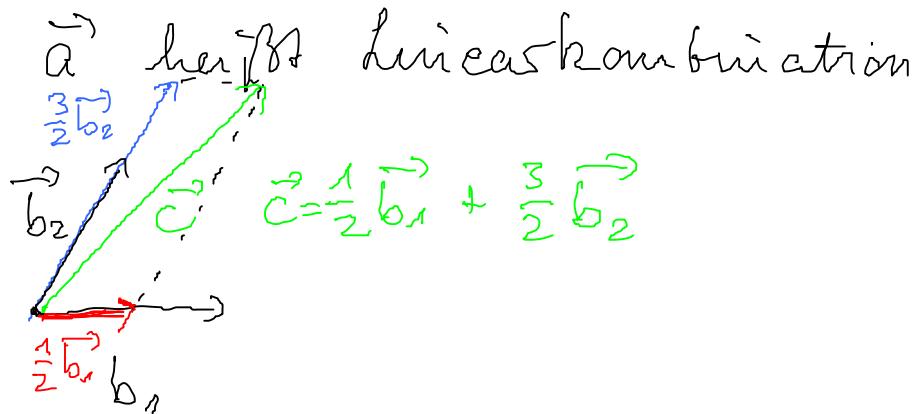
$\vec{a}, \vec{b}$  linear abhängig

Def: Linearkombination

$\vec{b}_1, \dots, \vec{b}_n$  Vektoren

$$\vec{a} = \lambda_1 \vec{b}_1 + \lambda_2 \vec{b}_2 + \dots + \lambda_n \vec{b}_n$$

( $\lambda_i \in \mathbb{R}$ ,  $i=1, \dots, n$ )



$\vec{b}_1, \dots, \vec{b}_n$  linear abhängig  $\Leftrightarrow$  ex.  $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{R}$

$$\text{mit } \lambda_1 \vec{b}_1 + \dots + \lambda_n \vec{b}_n = \vec{0}$$

$\vec{b}_1, \dots, \vec{b}_n$  linear unabhängig  $\Leftrightarrow \lambda_1 \vec{b}_1 + \dots + \lambda_n \vec{b}_n = \vec{0}$

$$\text{nur für } \lambda_1 = \lambda_2 = \dots = \lambda_n = 0$$

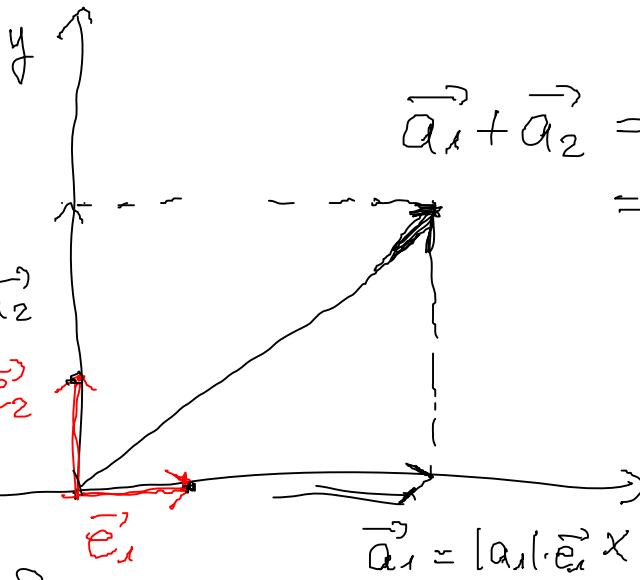
Def:

$$|\vec{e}_1| = 1$$

$$|\vec{e}_2| = 1 \quad |\alpha_1 \cdot \vec{e}_1| = \vec{a}_1$$

Einheitsvektoren

bilden Basis im  $\mathbb{R}^2$   
 $= \mathbb{R} \times \mathbb{R}$



$$\vec{a}_1 + \vec{a}_2 = \vec{a} = |\alpha_1| \cdot \vec{e}_1 + |\alpha_2| \cdot \vec{e}_2$$
$$= \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \end{pmatrix}$$

$$|\alpha_1| = \alpha_1$$

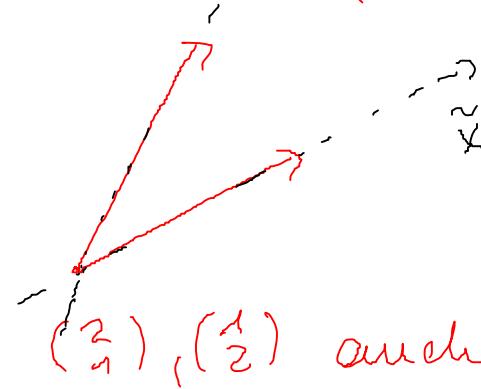
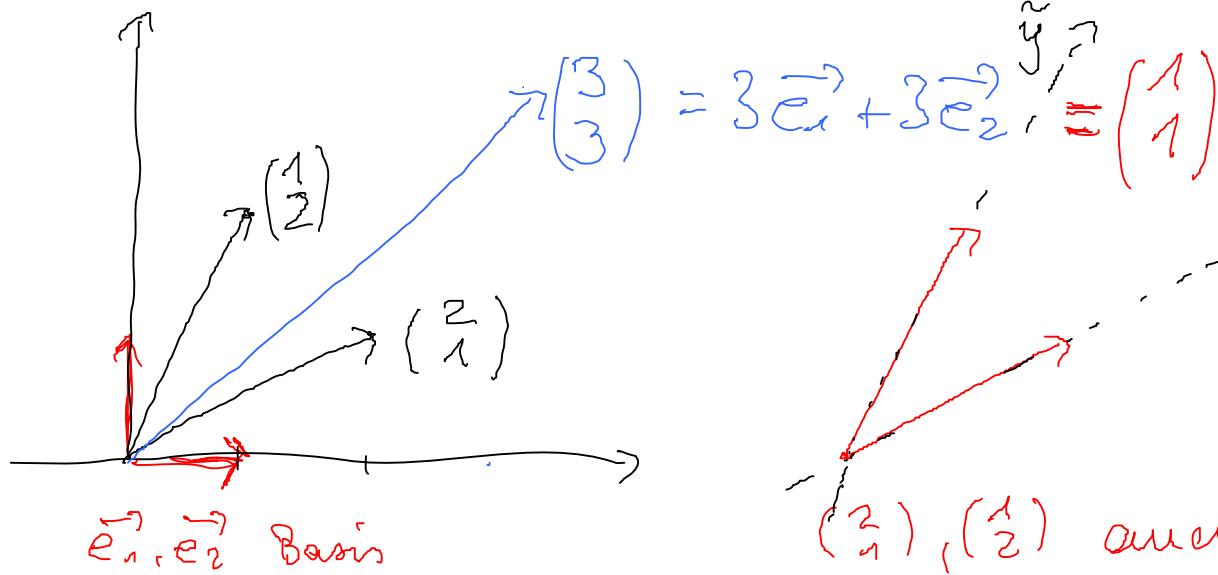
$$|\alpha_2| = \alpha_2$$

$$(\vec{e}_1) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\vec{e}_1 = 1 \cdot \vec{e}_1 + 0 \cdot \vec{e}_2$$

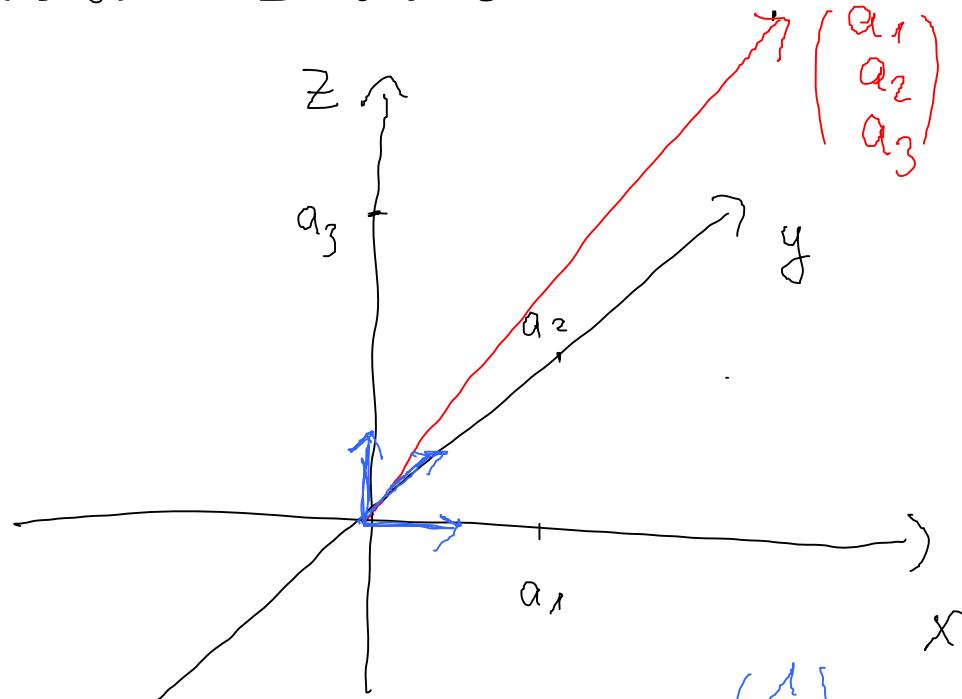
$$(\vec{e}_2) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\vec{e}_2 = 0 \cdot \vec{e}_1 + 1 \cdot \vec{e}_2$$



$$\begin{aligned}
 \begin{pmatrix} 3 \\ 3 \end{pmatrix} &= \lambda_1 \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} + \lambda_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \\
 &= \boxed{1} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} + \boxed{1} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \\
 &= \begin{pmatrix} 3 \\ 3 \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

Dimension 2 basis  $\rightarrow$  Dimension 3



$$\vec{e}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\vec{e}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\vec{e}_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$\mathbb{R}^3$

Ausdehnung auf den  $n$ -dimensionalen Raum  $\mathbb{R}^n$

$$\vec{a} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \end{pmatrix} \text{ Paar}$$

$$\vec{a} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} \text{ Tripel}$$

$$\vec{a} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \\ a_4 \end{pmatrix} \text{ Quadrupel}$$

$$\vec{a} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_{n-1} \\ a_n \end{pmatrix} \quad n\text{-Tupel} \quad \text{Spaltenvektor}$$

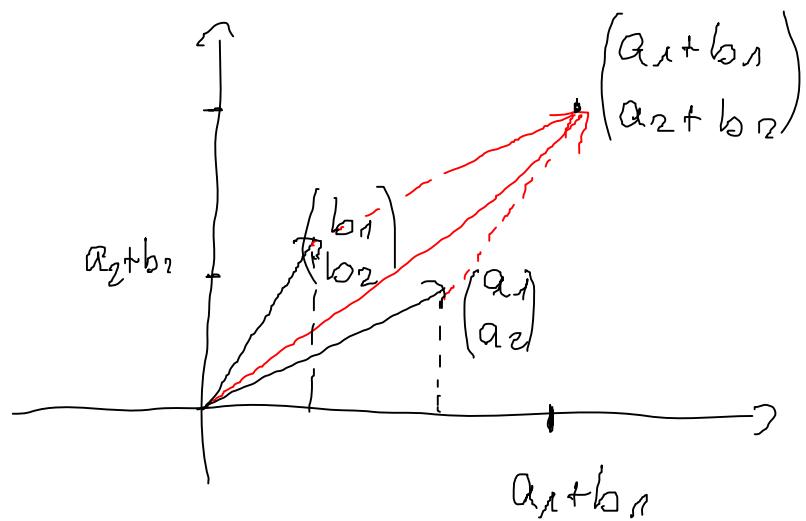
$$\vec{a} = (a_1 \dots a_n) \quad \text{Zeilenvektor}$$

Rechnen mit  $n$ -dimensionalen Vektoren

$$\begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix} \Leftrightarrow a_1 = b_1 \quad a_2 = b_2 \quad \dots \quad a_n = b_n$$

Addieren von Vektoren

$$\begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_1 + b_1 \\ \vdots \\ a_n + b_n \end{pmatrix}$$



Multiplication mit einem Skalar:

$$\lambda \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda a_1 \\ \vdots \\ \lambda a_n \end{pmatrix}$$

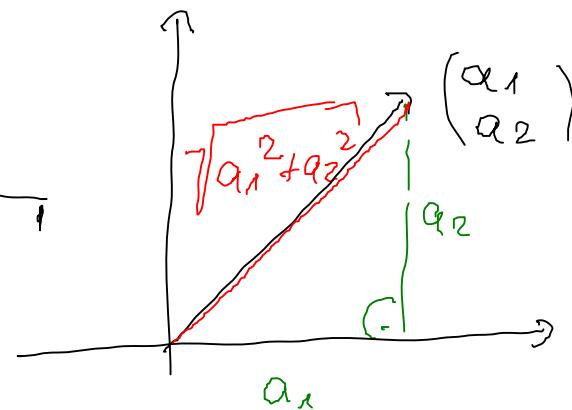
Weiterführend: Begriffe: Vektorraum  $\mathbb{R}^n$ )

Dimension n

Basis n Vektoren lin. unabhängig

Def: Länge eines Vektors

$$|\vec{a}| = \sqrt{a_1^2 + a_2^2 + \dots + a_n^2}$$
$$= \sqrt{\sum_{i=1}^n a_i^2}$$



$$B_p = |e_i| = \left| \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ i \\ 0 \end{pmatrix} \right|_{i\text{-te Komp.}} = 1$$

Skalarprodukt :  $\vec{a} = \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}$   $\vec{b} = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}$

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = a_1 \cdot b_1 + a_2 \cdot b_2 + \dots + a_n \cdot b_n = \sum_{i=1}^n a_i \cdot b_i$$

$\vec{a}, \vec{b}$  heißen orthogonal  $\Leftrightarrow \vec{a} \cdot \vec{b} = 0$

Bsp:  $\vec{a} = \begin{pmatrix} 5 \\ 7 \\ 0 \\ 3 \\ 8 \end{pmatrix}$   $\vec{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 9 \\ 2 \\ 0 \\ 4 \end{pmatrix}$   $\vec{a} \cdot \vec{b} = 5 + 63 + 32 = 100$

